


# CONGRÈS NATIONAUX AVEC ACTES AVANT 2005 DE L'ÉQUIPE ROBOTIQUE INTERACTIVE

## Congrès nationaux avec actes et comité de sélection

### 2004

R. Thieffry, E. Monacelli, S. Delaplace, "Commande Adaptative pour Systèmes d’Aide à la Locomotion", IFRATH Conference Handicap 2004, Paris, Juin, 2004.

### 2003

A. David, O. Bruneau, J.-G. Fontaine “ Evaluation d’un critère basé sur une analyse unifiée de la stabilité et de la propulsion dans le cadre de la marche dynamique d’un

robot sous-actionné ”, 16 ème Congrès Français de Mécanique, Nice, 1-5 septembre 2003.

## 2002

Architectures multi-agents génériques à base de réseaux de Pétri temporisés colorés pour la fusion Multimodale en entrée. H. Djenidi, A. Ramdane-Cherif, C. Tadj and N. Levy. In IHM2002: 14e Conférence Francophone sur l'Interaction Homme-Machin. Poitiers, France, novembre 26-29, 2002.

Commande Neuronale Adaptative de Robots Manipulateurs Redondants avec Évitement d'Obstacles Fixes. A. Benallegue, B. Daachi et A. Ramdane-Cherif. In CIFA’02 : Conférence Internationale Francophone d'Automatique. Nantes, France, Juillet 8-10, 2002.

## 2001

F. Gravez, O. Bruneau, F.B. Ouezdou, “ Capture de mouvement pour la simulation dynamique de mannequin virtuel ”, 15 ème Congrès Français de Mécanique, Nancy, Septembre 2001.

Agent-Based Dynamic Architecture. A. Ramdane-Cherif and N. Levy. In NOSA’01: Fourth Nordic Symposium on Software Architecture. Odense, Dehnmark, August, 23-24, 2001.

## 1999

O. Bruneau, F.B. Ouezdou, “ Marche dynamique d'un bipède anthropomorphique muni de pieds flexibles ”, 14ème Congrès Français de Mécanique, Toulouse, Septembre 1999.

## 1997

O. Bruneau, F.B. Ouezdou, “ Une Méthodologie de Conception pour Robots à Allures Dynamiques ”, 13ème Congrès Français de Mécanique, Poitiers, Septembre 1997.