

# LIS

## Laboratoire d'ingénierie des systèmes de Vers

### SOUTENANCES DE THÈSES DU LISV PARIS-SACLAY

**2025**

**19 mars 2025** : Wei-Chih TSENG : Analysis of Flow Rate Impact in Extrusion-based Bioprinting to Improve Printing Quality

**28 janvier 2025** : Juan Carlos MARTINEZ ROCHA : Volting: Un fauteuil roulant et une interface homme-machine pour l'activité physique

**2024**

**16 décembre 2024** : Jean TSHIBANGU-MUABILA : Analyse prédictive des réseaux IoT des villes intelligentes

## 2023

**21 décembre 2023** : Adel MOKRANE : Navigation autonome des engins volants à voilure tournante pour l'agriculture de précision

**30 novembre 2023** : Nicolas CHOLLET: Plateforme IoT sémantique compatible avec l'IA embarquée pour l'agroécologie

**10 novembre 2023** : Jhedmar CALLUPE : Etude du fauteuil roulant Volting : intercation, commande et assistance

**30 octobre 2023** : Amylia AIT SAADI : Coordination des drones éclaireurs dans smartcity pour servir les véhicules autonomes

**30 mai 2023** : Marwan HAMZE : Contrôle d'équilibre des robots en contacts compliants

## 2022

**2022** : Abderraouf KHEZAZ

**30 mai 2022** : Luis-Emmanuel PLASCENCIA-CRUZ : Contrôle de la communication par lumière visible dans un environnement de véhicule de peloton

## 2021

**2021** : Quentin CABANES : Nouvelle méthodologie de co-conception d'apprentissage en profondeur basée sur une plateforme matérielle pour le prototypage CPS : reconnaissance d'objets dans une étude de cas de véhicule autonome

**13 décembre 2021** : Ameni CHTOUROU : Context-Aware Communication for Intelligent Transportation Systems

**9 novembre 2021** : Ibrahim DERGHAM : Study of the health effects and coils optimization of a wireless power transfer system designed for electric scooters

**8 novembre 2021** : Amina ALOUI-BEGHITI : Prédiction de situations anormales par apprentissage automatique pour la maintenance prédictive - Approches en transport

optimal pour la détection d'anomalies

**3 novembre 2021** : Thapelo MOSETLHE : Contrôle de la Pression sans Modèle dans les Réseaux de Distribution d'Eau

**12 octobre 2021** : Franck POUVRASSEAU : Conception d'une plateforme compacte d'évaluation de mobilité avec reproduction adaptée des retours haptiques

**13 juillet 2021** : Tafsut TAGNITHAMMOU : Solution de mobilité personnelle basée sur une stratégie de collaboration Conducteur/véhicule/Environnement

**14 avril 2021** : Kim-Thanh N'GUYEN : Optimisation et conception d'une prothèse de membre inférieur : matériaux, simulations et prototypage

**9 mars 2021** : Sidahmed BEDDAR : Caractérisations et études de fiabilité des nouvelles générations de LED pour une utilisation dans un environnement automobile

**12 janvier 2021** : Jinan CHARAFEDDINE : Caractérisation et intégration des signaux musculaires pour le pilotage d'un exosquelette des membres inférieurs lors d'activités locomotrices

**2020**

**17 décembre 2020** : Idowu IBRAHIM : Développement d'un Système Chauffe-Eau Solaire Avec Poursuite Pour la Maximisation du Rendement et Réservoir de Stockage avec Isolation en Matériaux composites

**8 décembre 2020** : Mehdi HAFSIA : Plateforme de réalité virtuelle Virtual Compagnon : évaluation d'une solution haptique pour la formation aux gestes métiers

**25 novembre 2020** : Yin CHENGXIN : Predictive Simulation for the Design of Robotic Device for Mobility-Aid

**6 octobre 2020** : Christiaan OOSTHUIZEN : Optimisation énergétique pour une voiture solaire dans les conditions de l'Afrique du sud

**24 juillet 2020** : Xudong WANG : Assemblage de composants optiques par frittage laser de nanoparticules d'argent

**18 juin 2020** : Chia-Ju PENG : Sensing and actuation with interpenetrated polymers, application in microrobotics

## 2019

**8 octobre 2019** : Mounir MOHAMED MERAH : Conception et réalisation d'une liaison LiFi multi-accès

**28 juin 2019** : Moustafa FOUZ : Développement mécatronique et contrôle de l'exosquelette des membres inférieurs de SOL0.1

**26 juin 2019** : Gabriel BURTIN : Stratégie de navigation sûre dans un environnement industriel partiellement connu en présence d'activité humaine

**11 juin 2019** : Mohamad KARDOF AKI : Mechatronics development of a scalable exoskeleton for the lower part of an handicapped person

**6 mai 2019** : Louis-Charles GARNIER : Couches minces en Fe-N élaborées par implantation ionique : propriétés structurales et magnétiques

**25 janvier 2019** : Walid ADEL MERZOUK : Study of an integrated interferometer: application to the characterization of innovative transducers

## 2018

**25 septembre 2018** : Akram RIANI : Commande et observation des exosquelettes pour la rééducation fonctionnelle du membre supérieur

**18 juillet 2018** : Ahmed Abdellatif Hamed IBRAHIM : Jambe humanoïde hydraulique pour HYDROÏD

**25 juin 2018** : Montassar KHAMMASSI : Optimisation d'un système poly-articulé imparfait : méthode numérique multi-physique d'aide à la convergence sur le design d'une vanne multivoie

**19 juin 2018** : Mohamad EL ASSWAD : Nouvelles technologies pour les robots

humanoïdes intégrés hydrauliques légers

**14 mars 2018** : Madjid KARA : Data quality for the decision of the ambient systems

## 2017

**21 décembre 2017** : Khaled FOUDA : Machine d'essai de prothèse pour Transtibial et Transfémoral

**16 décembre 2017** : Nadia Djaid TOUILEB : Contribution à la mise en œuvre d'une architecture ambiante d'interaction homme-robot-environnement : dans le cadre de la robotique d'aide à la personne dépendante

**14 décembre 2017** : Omar ADJALI : Dynamic architecture for multimodal applications to reinforce robot-environment interaction

**05 décembre 2017** : Ahmad TAYBA : Improvement of the upper body of HYDROiD for bi-manual tasks and manipulation

**11 octobre 2017** : Bastien BECHADERGUE : Mesures de distance et transmission de données inter-véhicule par phares à LED

**30 août 2017** : Emmanuel KALUNGA : Vers des interfaces cérébrales adaptées aux utilisateurs: interaction robuste et apprentissage statistique base sur la géométrie riemannienne

**12 juillet 2017** : Flora MOLINARI : Etude de céramiques d'hexaferrites de type M : synthèse rapide par micro-ondes en voie solide. Influence de la composition sur les propriétés magnétiques

**29 juin 2017** : Muriel TYRMAN : Vers une alternative aux aimants à base de terres rares : hexaferrites nanostructurés et alliages Mn-Al

**21 juin 2017** : Pauline CANAUD : Le frittage des poudres submicroniques du composé Ag<sub>3</sub>Sn, une alternative au brasage par fusion : synthèse de la phase en milieu polyol et premiers essais

## 2016

- 14 décembre 2016** : Van NHAT LE : Modélisation de la tenue en fatigue des joints de brasure dans un module de puissance
- 7 décembre 2016** : Hugo MARTIN : Maquette numérique 3D pour la construction : visualiser les connaissances métier et interagir avec des dispositifs immersifs
- 6 décembre 2016** : Quang Bang TAO : Nouvelles brasures sans plomb : conception des dispositifs d'essai, fabrication des échantillons et caractérisation
- 27 septembre 2016** : Catalin JURESCHI : Capteurs de températures et de pression a base des matériaux moléculaires a transition de spin
- 1 juillet 2016** : Ralph SINDJUI : Réalisation et caractérisation de dispositifs de mesure associés a la détermination de la constante de Von Klitzing a partir d'un condensateur calculable étalon dit de Thompson-Lampard
- 28 juin 2016** : Amos ANELE : Conception et amélioration de la structure de couplage magnétique pour des systèmes de transfert de puissance inductive localisés
- 29 mars 2016** : Arnaud SOISSON : Développement de polymères hydrophobes résistants a haute température pour l'encapsulation de module de puissance
- 13 janvier 2016** : Guillaume THIN : Recherche de solutions optimales pour les LED et OLED utilisées en environnement automobile

## 2015

- 7 novembre 2015** : Huetzin PEREZ OLIVAS : Instrumentation biomédicale et étude des applications sur l'effet des champs magnétiques
- 7 novembre 2015** : Mathieu POUZET : Détection et segmentation robustes de cibles mobiles par analyse du mouvement résiduel, à l'aide d'une unique caméra, dans un contexte industriel. Une application à la vidéo-surveillance automatique par drone
- 17 septembre 2015** : Mohamed ZAOUI : Robotique nomade pour la restauration des

écosystèmes dégradés par Mohammed Zaoui

**16 juin 2015** : Ali SEBA : Fusion de données capteurs visuels et inertiels pour l'estimation de la pose d'un corps rigide

**15 juin 2015** : Lotfi BENZIANE : Contributions à l'estimation et à la commande d'attitude de véhicules aériens autonomes