

LIS

Laboratoire d'ingénierie des systèmes de Vers

WORKSHOPS AVANT 2005 DE CONCEPTION BIOMIMÉTIQUE ET COMMANDE

[Workshops Avant 2005](#)

2004

O. Bruneau, C. Sabourin, A. David, Rules and criterions for the dynamic stabilization of an under-actuated bipedal robot. Workshop on Humanoid and Legged Robots, HLR 2004, Metz, October 14-15, 2004, 11 pages.